**DOĞRUSAL KONUMLAMA SİSTEMİ KULLANIM KILAVUZU**

5Khz’e kadar yüksüzken rampasız kalkabiliyor. 5Khz-15Khz arası rampa ile kalkabiliyor. Test olarak maksimum 15Khz denendi.  
  
Yeşil Kablo = Ground Kablosu  
Sarı Kablo =STEP Kablosu

Mavi Kablo =Enable Kablosu (Step yollamadan önce 5V yollanmalı ve çalışma bitene kadar 5V kalmalı)  
  
Gri Kablo =Yön Kablosu. (0V Konnektörlü uca doğru, 5V Konnektörsüz uca doğru.)   
  
  
**Çalıştırılma şekli ve veri çekme sırası:**  
**1\_**Enable 5V uygula.  
**2\_**Gidilecek yöne göre Yön Kablosuna 5V ya da 0V uygula. (0V Konnektörlü uca doğru, 5V Konnektörsüz uca doğru.)

**3\_**Gitmek istediğiniz hıza göre 0hz – 5Khz (Yüksüz ve rampasız frekans aralığı) 0V-5V arası STEP uygula. (NOT: 5 Khz üstünde ya da yüklüyken sürmek için kalkışlarda rampa uygulanmalıdır. Yani frekans düşükten başlayıp istenen frekansa kadar yükseltilmelidir.)

**4\_**Konumlama bittikten sonra Enable ve Yön kablosunu 0V’a çekip çalışmayı sonlandır.

**HIZ**

Çizgisel hız= 2(frekans/1600) milimetre/saniye  
  
Örnek= 5000 Hz pulse uygulanıyorsa 2(5000/1600)= 6.25 milimetre /saniye

**KONUMLAMA**

Eğer konumlama yapılacaksa bunu yollanan pulse tepeciği miktarı ile hesaplıyoruz.  
  
Örnek: Yön kablosuna uygulanan voltaja göre herhangi bir yönde 1mm gitmesini istiyorsak

Yollanması gereken toplam pulse tepeciği = mesafe (mm)\*800 pulse.  
Yani 1mm için 800 pulse gerekmektedir.   
  
  
  
**UYARI:Konumlama sistemini enerjilendirmeden inputlara voltaj uygulanması sisteme zarar verebilir.**